

## 轻型手摇堆高车

- 手摇式结构简单易操作，便捷设计，适于单人作业；
- 用途广泛，性价比之最；
- 根据人机工程原理设计使得所有的操作都十分舒适；
- 维护方便、降低维护成本；
- 主要用于工厂，仓库、码头等地；
- 具有轻便、灵活的特性，可单人操作，适用于单人作业；
- 选用优质钢材，高于国内产品标准；
- 车身颜色可根据客户要求提供。

额定载荷	kg	120
提升高度	mm	1050
负载中心	mm	200
支腿高度	mm	80
最低货叉高度	mm	95
货叉长度	mm	400
单个货叉宽度	mm	50
可调货叉宽度范围	mm	200-410
载重轮（尼龙）	mm	φ 50×24
后轮（PU）	mm	φ 200×50
整机尺寸	mm	1000×500×1330
净重	kg	37
货号		SHED0015



## 双向型手动堆高车

- 用途广泛，性价比之最；
- 根据人机工程原理设计使得所有的操作都十分舒适；
- 整体式的货叉架使得承载能力更高，视野更好；
- 维护方便、低维护成本；
- 主要用于工厂，仓库、码头等地；
- 具有轻便、灵活的特性，可单人操作，适用于单人作业；
- 可根据现场使用要求定制货叉长度和宽度；
- 车身颜色可根据客户要求提供；
- 车架设计坚固，承载力强。

额定载荷	kg	1000	1000
提升高度	mm	1500	2750
负载中心	mm	550	550
最低货叉高度	mm	90	90
货叉长度	mm	1150	1150
单个货叉宽度	mm	160	160
货叉宽度	mm	540	540
前轮	mm	Φ 78×80	Φ 78×80
后轮	mm	Φ 150×38	Φ 150×38
整机尺寸	mm	1600×700×1950	1600×700×1700
净重	kg	240	270
货号		SHED0018	SHED0019



## 标准型手动液压堆高车

- 独特技术快速起升系统；紧凑型设计，坚固、精密钢结构；重型“C”型钢门架坚固安全；
- 德国密封材料制成品质液压油和油缸；
- 整体式的货叉架使得承载能力更高，视野更好；
- 车架设计坚固，承载力强，维护方便、低维护成本；
- 主要用于工厂，仓库、码头等地，具有轻便、灵活的特性，可单人操作，适用于单人作业。

额定载荷	kg	1500	1500
起升高度	mm	90-2500	90-3000
货叉长度	mm	1150	1150
货叉宽度	mm	560	560
载荷中心距	mm	600	600
转弯半径	mm	1600	1600
起升速度	mm/time	≥12	≥12
下降速度		可控	可控
外形尺寸全长	mm	1650	1650
外形尺寸全宽	mm	760	760
外形尺寸全高	mm	1770	2020
前轮直径	mm	80	80
后轮直径	mm	150	150
自重	kg	285	305
货号		SPB00053	SPB00054



## 手动堆高车

- 独特技术快速起升系统；紧凑型设计，精密钢结构；
- 重型“C”型钢门架坚固安全；
- 内装冲程上限旁通阀门；
- 维护方便、低维护成本；
- 根据人机工程原理设计使得所有的操作都十分舒适；
- 整体式的货叉架使得承载能力更高，视野更好；主要用于工厂，仓库、码头等地；
- 具有轻便灵活的特性，可单人操作，适用于单人作业；
- 车架设计坚固，承载力强。



额定载荷	kg	800
起升高度	mm	90-900
货叉长度	mm	1150
货叉宽度	mm	540
货叉倾斜角度		±20°
载荷中心距	mm	600
转弯半径	mm	1600
起升速度(空载/重载) mm/次time		60/16
下降速度		可控
外形尺寸(长×宽×高)	mm	1630/730/1230
车轮(前轮外径)	mm	80
车轮(后轮外径)	mm	200
自重	kg	214
货号		SPB00047

## 插腿式固定货叉手动堆高车

- 用途广泛，性价比最佳；
- 根据人机工程原理设计使得所有的操作都十分舒适；
- 整体式的货叉架使得承载能力更高，视野更好；
- 维护方便、低维护成本；主要用于工厂，仓库、码头等地；
- 具有轻便、灵活的特性，可单人操作，适用于单人作业；
- 可根据现场使用要求定制货叉长度和宽度；
- 车身颜色可根据客户要求提供；
- 下降自动限速装置；安全保护万向轮；
- 车架设计坚固，承载力强。



额定载荷	kg	500
起升高度	mm	90-1600
货叉长度	mm	1150
货叉宽度	mm	560
载荷中心距	mm	600
转弯半径	mm	1540
起升速度	mm/次time	≥20
下降速度		可控
全长/全宽/全高	mm	1650/630/1970
前轮直径	mm	80
后轮直径	mm	150
自重	kg	150
货号		SPB00108

